

Doctor en Robótica por el Laboratorio de Ingeniería de Sistemas de Versalles (LISV) de la Universidad de Versalles, Francia. Su línea de investigación se encuentra relacionada con Robótica, Técnicas de interacción para Realidad Virtual, Detección de Colisiones, Modelado y Simulación de Robots, Programación y Teleoperación de Robots. Ha escrito 4 libros y colaborado en 6 distintos capítulos de libros, ha realizado 95 publicaciones de artículos científicos, asesorado 11 tesis de grado y posgrado además de haber participado en 19 proyectos de investigación, cuenta con experiencia en la docencia. Actualmente se desempeña como Profesor e Investigador de Tiempo Completo en la Universidad Autónoma de Sinaloa.

## DATOS PERSONALES

Nombre Ulises Zaldívar Colado

Adscripción Universidad Autónoma de Sinaloa

Nombramiento Profesor e Investigador de Tiempo Completo

Nacionalidad Mexicano

## LÍNEA DE INVESTIGACIÓN

Robótica, Realidad Virtual, Técnicas de Interacción para Realidad Virtual, Detección de Colisiones, Modelado y simulación de robots, Programación y Teleoperación de Robots.

## EDUCACIÓN

- 2009 Laboratoire d'Ingénierie des Systèmes de Versailles (LISV),  
Université de Versailles Saint-Quentin-en-Yvelinnes, Francia.  
Doctor en Robótica
- 
- 2003 Centro de Investigación y de Estudios Avanzados (CINVESTAV),  
Instituto Politécnico Nacional (IPN), México  
Maestro en Ciencias de Ingeniería Eléctrica / Computación.
- 
- 1998 Facultad de Informática Mazatlán  
Universidad Autónoma de Sinaloa (UAS), México  
Licenciado en Informática.
- 

## EXPERIENCIA PROFESIONAL

Año	Lugar
1997 a la fecha	UNIVERSIDAD AUTÓNOMA DE SINALOA Funciones y actividades:
1997-2004	Centro de Computo Universitario Mazatlán
2003-2011	Facultad de Informática Mazatlán (Docente) <ul style="list-style-type: none"><li>• Ing. en Sistemas Computacionales,</li><li>• Lic. en Informática,</li><li>• Maestría en Ciencias de la Computación</li></ul>
2009-2011	Facultad de Informática Culiacán (Docente) <ul style="list-style-type: none"><li>• Maestría en Informática Aplicada</li></ul>
2011-2015	Posgrado en Ciencias de la Información (PNPC) <ul style="list-style-type: none"><li>• Maestría en Ciencias de la Información</li><li>• Doctorado en Ciencias de la Información</li></ul>
2013-2014	Parque de Innovación Tecnológica Coordinador
2014-2015	Parque de Innovación Tecnológica Coordinador Operativo

- 
- 2007-2008 Virtualdive® Francia  
Asesoría en el diseño y puesta en marcha del prototipo de buceo virtual Tryton.  
<http://www.digitalocean.fr/index.php/Tryton/accueiltryton.html>
- 
- 2001 CINESTAV – IPN (Zacatenco, DF) - Departamento de Matemática Educativa  
Redes y Soporte técnico
- 
- 1999 Centro de Est. Tec. Industrial y de Servicios (Cetis 127)  
Materias: Base de Datos, Sist. Operativos, Análisis de Sist.
- 
- 1998 TELMEX – CAT República - Mazatlán  
Cursos de Internet básico y avanzado
- 
- 1998 Centro Regional de Inv. Pesquera (CRIP) – SEMARNAP - (Secretaría de gobierno)  
Programador
- 

## PUBLICACIONES

---

### LIBROS

---

Ulises Zaldívar Colado, Karla Anhel Camarillo Gómez, Jesús Alberto Sandoval Galarza, Iliana Castro Liera “La Robótica en México: expandiendo el conocimiento”, Ed. ITLP, 1ra Edición. 430 pp. ISBN: 978-607-97128-0-8. La Paz, México, 2016.

---

Ulises Zaldívar Colado, Karla Anhel Camarillo Gómez, “La Robótica en México: un aporte al conocimiento”, Ed. UAS, 1ra Edición. 281 pp. ISBN: 978-607-737-049-9. Culiacán, México, 2014.

---

Ulises Zaldívar Colado, “Planification d’assemblage en environnement virtuel”, (Francés), Tesis de Doctorado, Universidad de Versalles, Francia, Junio, 2009

---

Ulises Zaldívar Colado, “Robótica Asistida por Teleoperación y Realidad Virtual”, Tesis de Maestría, Centro de Investigación y de Estudios Avanzados del Instituto Politécnico Nacional (Cinvestav– IPN), México. Noviembre, 2003

## CAPÍTULOS DE LIBRO

---

Dora Rodriguez\_Vega, Ulises Zaldivar Colado, José Nuñez Nalda, “Modelo Virtual Con Comportamiento Dinámico Del Robot Humanoide Bioloid Premium”, La Robótica en México: un aporte al conocimiento, Ed. UAS, 1ra Edición. pp. 39-44. ISBN: 978-607-737-049-9. México, 2014.

---

Xiomara Zaldivar-Colado, Selene Ortiz-del Castillo, Ulises Zaldivar-Colado, Claudia Marmolejo-Rivas, Roberto Bernal-Guadiana, Juan Niebla-Zatarain, “Estrategia pedagógica para el aprendizaje potenciado a través de la robótica de las funciones cónicas en la educación superior, Utilizando Una Metodología Construccinista”, La Robótica en México: un aporte al conocimiento, Ed. UAS, 1ra Edición. pp. 275-281. ISBN: 978-607-737-049-9. México, 2014.

---

Claudia Marmolejo-Rivas, Xiomara Zaldivar-Colado, Ulises Zaldivar-Colado, “El Algoritmo del Enjambre de Partículas”, La Robótica en México: un aporte al conocimiento, Ed. UAS, 1ra Edición. pp. 185-188. ISBN: 978-607-737-049-9. México, 2014.

---

Ulises Zaldivar Colado, Diego Murillo Campos, Xiomara P. Zaldivar Colado, Luis H. Lavín Zatarain, Claudia Marmolejo Rivas, Edson F. Osuna Peraza, “Stable Manipulation of a Virtual Robot with Haptic Sensation”, Libro electrónico del 4to. Simposio Internacional de Sistemas Telemáticos y Organizaciones Inteligentes (SITOI 2009), Ed. FESI, pp. 81-94. ISBN: 978-607-95043-2-8, 2009.

---

Diego Murillo Campos, Ulises Zaldivar Colado., Luis H. Lavín Zatarain, Xiomara P. Zaldivar Colado, “Sistema de Simulación 3d para la Reconstrucción de Mapas mediante la Navegación de un Robot Móvil Virtual, y su uso en la Planificación de Trayectorias”, Libro electrónico del 4to. Simposio Internacional de Sistemas Telemáticos y Organizaciones Inteligentes (SITOI 2009), Ed. FESI, pp. 355-368. ISBN: 978-607-95043-2-8, 2009.

---

Xiomara P. Zaldivar C., Ulises Zaldivar C., Claudia Marmolejo R., Luis H. Lavín Z., Diego Murillo C., “Factores que determinan el éxito de la implementación de nuevas tecnologías en asignaturas del área de robótica”, Libro electrónico del 4to. Simposio Internacional de Sistemas Telemáticos y Organizaciones Inteligentes (SITOI 2009), Ed. FESI, pp. 838-846. ISBN: 978-607-95043-2-8, 2009.

---

## REVISTAS (JOURNALS)

---

Dora Rodriguez\_Vega, Ulises Zaldivar Colado, José Nuñez Nalda, “Modelo Virtual Con Comportamiento Dinámico Del Robot Humanoide Bioloid Premium”. AMRob Journal: Robotics Theory and Applications. Vol. 3, (4). ISSN 2007-7114 (ACCEPTED) 2015

---

---

Claudia Marmolejo Rivas, Xiomara P. Zaldívar Colado, Ulises Zaldívar Colado, “El Algoritmo Del Enjambre De Partículas”. AMRob Journal: Robotics Theory and Applications. Vol. 3, (2). ISSN 2007-7114 (ACCEPTED) 2015

---

Carolina Martínez-Tirado, Ulises Zaldívar-Colado, Roberto Bernal-Guadiana, Xiomara Zaldívar-Colado, Paul Tamayo Serrano, "Evaluation of technological resources on public higher educational institutions: a case study and results", EDULEARN15, ISSN: 2340-1117, pp. 3538-3544, July 2015

---

Xiomara Zaldívar-Colado, Ulises Zaldívar-Colado, Claudia Marmolejo Rivas, Roberto Bernal-Guadiana, S. Ortiz-del-Castillo, J. Niebla-Zatarain , “Lego mindstorms robots for learning mathematics in higher education: a ludic design”, EDULEARN15, ISSN: 2340-1117, pp. 3545-3551, July 2015

---

X. Zaldívar-Colado, U. Zaldívar-Colado, C. Marmolejo-Rivas, R. Bernal-Guadiana, S. Ortiz-del Castillo, J. Niebla-Zatarain, “Ludic strategy using robotics for learning basic mathematics in computer science careers”, INTED 2015, ISSN: 2340-1079, Spain, 2015

---

Ulises Zaldívar-Colado, R. Bernal-Guadiana, D.A. Rodríguez Vega, X.P. Zaldívar-Colado, C. Marmolejo Rivas, S. Guerrero-Cárdenas, C. Martínez-Tirado, J.V. Núñez Nalda, “Integración de un Motor de Modelado Basado en Física para evitar el Cálculo de Cinemática Inversa en la Operación Gestual de un Manipulador de 7 GDL”. AMRob Journal: Robotics Theory and Applications. Vol. 2, (4), pp. 93-98. ISSN 2007-7114, Noviembre, 2014.

---

Carolina Martínez-Tirado, Ulises Zaldívar-Colado, Roberto Bernal-Guadiana, Juan Niebla-Zatarain, Xiomara Zaldívar-Colado, "Analysis of financial management strategies of technological resources on public higher educational institutions", EDULEARN14, ISSN: 2340-1117, pp. 6874-6877, July 2014

---

Xiomara P. Zaldívar-Colado, Ulises Zaldívar-Colado, Juan C. Niebla-Zatarain, Roberto Bernal-Guadiana, Claudia Marmolejo-Rivas, Liliana García-Reyes, “Learning environment with educational robotics using humanoid robots with teleoperation techniques of master-slave robot in higher education”, EDULEARN14, ISSN: 2340-1117. pp. 6878-6886, July 2014

---

X. Zaldívar-Colado, U. Zaldívar-Colado, C. Marmolejo-Rivas, R. Bernal-Guadiana, J. Hernández-Payán, "Learning and technology in virtual environments with a constructionism theory", ICERI, ISSN: 2340-1095. pp. 6995-7001, Spain, 2013

---

U. Zaldívar Colado, D. Murillo Campos, X. Zaldívar Colado, E. Osuna Peraza, V. Nuñez Nalda. “Interaction technique for virtual robot stabilization with dynamic behavior”. Digital Scientific and Technological Journal. Vol 7. e-Gnosis / CONCIBE [online], Art. 12, Pág. 1-10 ISSN 1665-5745. 2009

---

S. Garbaya and U. Zaldívar Colado, “The affect of contact force sensations on user performance in virtual assembly tasks”, (original article), Virtual Reality: Springer London. ISSN: 1359-4338. Vol. 11 (4), pp. 289-299, October, 2007 JCR

## **INTERNACIONALES (CON COMITÉ DE SELECCIÓN)**

Dora Rodriguez\_Vega, Ulises Zaldivar Colado, José Nuñez Nalda, “Modelo Virtual Con Comportamiento Dinámico Del Robot Humanoide Bioloid Premium”, XVI Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2014), pp. 39-44,. Mazatlán, México, Octubre, 2014

Xiomara Zaldivar-Colado, Selene Ortiz-del Castillo, Ulises Zaldivar-Colado, Claudia Marmolejo-Rivas, Roberto Bernal-Guadiana, Juan Niebla-Zatarain, “Estrategia pedagógica para el aprendizaje potenciado a través de la robótica de las funciones cónicas en la educación superior, Utilizando Una Metodología Construccionalista”, XVI Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2014), pp. 105-110. Mazatlán, México, Octubre, 2014

Claudia Marmolejo-Rivas, Xiomara Zaldivar-Colado, Ulises Zaldivar-Colado, “El Algoritmo del Enjambre de Partículas”, XVI Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2014), pp. 185-188. Mazatlán, México, Octubre, 2014

Ulises Zaldívar-Colado, Xiomara Penélope Zaldívar-Colado, David Martínez-Becerra, Hugo Cruz-Reyes, Claudia Marmolejo Rivas, Roberto Bernal-Guadiana, Carolina Martínez-Tirado, Saúl Joaquín Guerrero-Cárdenas, “Integración de un Motor de Modelado Basado en Física para evitar el Cálculo de Cinemática Inversa en la Operación Gestual de un Manipulador de 7 GDL”, XV Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2013), Manzanillo, México, Octubre, 2013

Mauro Alejandro Montenegro Meza, Manuel Alejandro Lugo Villeda, José Víctor Núñez Nalda, Rosa Karina González Trigueros, Ulises Zaldivar Colado, “Análisis y diseño de un prototipo virtual de tipo exoesqueleto para rehabilitación de codo”, XV Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2013), Manzanillo, México, Octubre, 2013

Marcos Antonio Lazcano López, Manuel Alejandro Lugo Villeda, Sandy Guadalupe Quintana Cabanillas, José Víctor Núñez Nalda, Ulises Zaldivar Colado, “Análisis y diseño de un robot de tipo exoesqueleto para rehabilitación de antebrazo y muñeca”, XV Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2013), Manzanillo, México, Octubre, 2013

Xiomara Penélope Zaldívar Colado, Ulises Zaldivar Colado, Jesús Armando Hernández Payán, Roberto Bernal Guadiana, Claudia Marmolejo Rivas, Dora Aydee Rodríguez Vega, Ricardo Reyes Viera, Humberto Rodríguez López, “Imitación de movimientos entre robots

---

humanoides mediante técnicas de teleoperación robot maestro-esclavo”, XV Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2013), Manzanillo, México, Octubre, 2013

---

X. Zaldivar-Colado, U. Zaldivar-Colado, C. Marmolejo-Rivas, R. Bernal-Guadiana, J. Hernández-Payán, "Learning and technology in virtual environments with a constructionism theory", Proceedings of ICERI 2013 Conference, ISBN: 978-84-616-3847-5, pp. 6995-7001, Seville, Spain, 18th-20th November 2013

---

Ulises Zaldivar-Colado, Saúl J. Guerrero-Cárdenas, Carlos A. León-Sánchez, Xiomara P. Zaldivar-Colado, Diego Murillo-Campos, Roberto Bernal Guadiana y Carolina G. Martínez-Tirado, “Interacción Bimanual en un Ambiente Virtual para Ensamble de Piezas Mecánicas”, XIV Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2012), Puebla, Puebla, Octubre, 2012

---

Xiomara P. Zaldivar-Colado, Ulises Zaldivar-Colado, Claudia Marmolejo-Rivas, A. Yadira Quiñones-Carrillo, E. Jair Peraza-Torres, Roberto Bernal-Guadiana, “La robótica humanoide como un medio de aprendizaje de la algoritmia en carreras de informática”, XIV Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2012), Puebla, México, Octubre, 2012

---

Dora A. Rodríguez-Vega, Ulises Zaldivar-Colado, José V. Nuñez-Nalda, Abraham Briseño-Cerón “Teleoperación en Línea de un Humanoide Virtual Mediante la Manipulación de un Humanoide Real”, XIV Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2012), Puebla, México, Octubre, 2012

---

Zaldivar Colado Xiomara Penélope, Zaldivar-Colado Ulises, Marmolejo-Rivas Claudia , Bernal-Guadiana Roberto, Peraza-Torres Ernesto Jair, Guerra-Frayre Liliana, “Estrategia didáctica por medio de cómputo móvil para mejorar el aprendizaje en estudiantes que cursan materias de programación en las licenciaturas de Informática y afines”, XXVIII Simposio Internacional de Computación en la Educación (SOMECE 2012), ISBN: 978-607-95656-1-9, México, Octubre,

---

Marwa KHEMIR, Ulises Zaldivar-COLADO and Samir GARBAYA, “Modeling Human Movement for 3D Manipulation”, International Workshop on Interaction Homme-Machine (IHM 2012), Sousse, Tunes, 2012.

---

Zaldivar Colado Xiomara P., Zaldivar Colado Ulises, Marmolejo-Rivas Claudia, Niebla Zatarain Juan C., León Sánchez Carlos A., Rodríguez López Humberto, “Utilización de nuevas tecnologías en el aprendizaje de la robótica por medio de mundos virtuales”, Memorias del VII Congreso Internacional Didácticas de las Ciencias 2012. pp. 186-193. La Habana, Cuba, 2012.

---

Ulises Zaldivar-Colado, Xiomara Zaldivar-Colado, Claudia Marmolejo Rivas, Carlos A. León-Sánchez, Saúl J. Guerrero-Cárdenas, Diego Murillo-Campos y Carolina G. Martínez-Tirado, “Manipulación Dinámica de Objetos utilizando un Sistema de Captura de

---

Movimientos de los Dedos de la Mano aplicando el Modelo de Resorte-Amortiguador”, XIII Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2011), pp. 105-111, Matehuala, SLP, Octubre, 2011

---

Ulises Zaldívar Colado, Xiomara P. Zaldívar Colado, Diego Murillo Campos, Carlos León-Sánchez, Roberto Bernal Guadiana, Carolina Martínez-Tirado, “Optical-Mechanical Motion Capture System for Virtual Reality Applications”, ASME World Conference on Innovative Virtual Reality (WINVR 2011). DOI : 10.1115/WINVR2011-5544, ISBN: 978-0-7918-4432-8, pp. 225-233. Milán, Italia, Junio 2011.

---

J. M. Ibarra Zannatha, Jorge E. Lavín Delgado, R. Cisneros Limón, G. Orduño Ocampo, U. Zaldívar Colado, C. A. León Sánchez, S. J. Guerrero Cárdenas, V. M. Fregoso Guerrero, X. Zaldívar Colado, D. Murillo Campos, C. G. Martínez Tirado, “Seguimiento visual de las manos y dedos para actualizar un mundo virtual interactivo”, XIV Convención de Ingeniería Eléctrica (CIE 2011), ISBN: 978-959-250-685-5, Villa Clara, Cuba, Junio 2011.

---

Claudia Marmolejo Rivas, Samir Garbaya, Frédéric Merienne, Ulises Zaldívar Colado, Xiomara P. Zaldívar Colado, “Penalty-based attraction force aided in a virtual insertion task”, XII Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2010), México, Octubre, 2010

---

Ulises Zaldivar-Colado, Jorge Lizárraga-Reyes, Samir Garbaya, Xiomara Zaldívar-Colado, Diego Murillo-Campos y Carolina G. Martínez-Tirado, “Técnica de Interacción para el Agarrado y Manipulación de Objetos en Ensamble Virtual”, XII Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2010), México, Octubre, 2010

---

Ulises Zaldivar-Colado, Carlos A. León-Sánchez, Saúl J. Guerrero-Cárdenas, Víctor M. Fregoso-Guerrero, Xiomara Zaldívar-Colado, Diego Murillo-Campos y Carolina G. Martínez-Tirado, “Sistema de transmisión y captura de movimientos de los dedos de la mano”, XII Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2010), México, Octubre, 2010

---

Rogelio Prieto-Alvarado, Ulises Zaldívar-Colado, Roberto Bernal-Guadiana, “Creación de un Laboratorio Virtual para Optimizar el uso de un Laboratorio de Robótica Real”, XII Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2010), México, Octubre, 2010

---

Xiomara P. Zaldívar-Colado, Ulises Zaldivar-Colado, Juan C. Niebla-Zatarain, Oscar Gómez-Gamboa, Diego Murillo-Campos, Claudia Marmolejo-Rivas, Luis H. Lavín-Zatarain, “Procesos de aprendizaje aplicables en la robótica pedagógica”, XII Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2010), México, Octubre, 2010

---

Prieto-Alvarado Rogelio , Zaldivar-Colado Ulises , Bernal-Guadiana Roberto , Zaldívar-Colado Xiomara P., “Apoyando la Enseñanza de la Robótica en Sinaloa con el uso de las Nuevas Tecnologías de Información y Comunicación”, XXVI Simposio Internacional de Computación en la Educación (SOMECE 2010), México, Octubre, 2010

---

---

Zaldívar Colado Xiomara P., Zaldivar Colado Ulises, Niebla Zatarain Juan C, Gómez Gamboa Oscar, Murillo Campos Diego, Lizárraga Reyes Jorge, Quirino Rodríguez Lucio G., “Enseñanza y Tecnología, un enfoque Papertiano”, XXVI Simposio Internacional de Computación en la Educación (SOMECE 2010), México, Octubre, 2010

---

Ulises Zaldívar Colado, Diego Murillo Campos, Xiomara P. Zaldívar Colado, Claudia Marmolejo Rivas, Roberto Bernal Guadiana, “Realistic Manipulation Of Virtual Robot In Dynamic Virtual Environment”, ASME World Conference on Innovative Virtual Reality (WINVR 2010), DOI: 10.1115/WINVR2010-3758. ISBN: 978-0-7918-4908-8, pp. 341-349. IOWA, US, Mayo 2010

---

Xiomara P. Zaldívar C., Ulises Zaldívar C., Claudia Marmolejo R., Luis H. Lavín Z., Juan C. Niebla Z., “Factores que afectan la aceptación del usuario de un laboratorio virtual de robótica”, XXV Simposio Internacional de Computación en la Educación (SOMECE 2009), México, Octubre, 2009

---

U. Zaldívar Colado, D. Murillo Campos, X. Zaldívar Colado, E. Osuna Peraza, V. Nuñez Nalda, “Interaction Technique for Virtual Robot Stabilization with Dynamic Behavior”, Congreso Internacional de Ingeniería Electrónica, Biomédica, Computación e Informática. (CONCIBE SCIENCE 2009), pp. 335-349, Guadalajara, México, Octubre 2009.

---

S. Garbaya and U. Zaldívar Colado, “Modeling Dynamic Behaviour of Parts in Virtual Assembly Environment”, ASME AFM World Conference on Innovative Virtual Reality (WINVR 09), CDROM ISBN: 978-0-7918-3841-9, ISBN: 978-0-7918-4337-6, doi:10.1115/WINVR2009-742, pp. 89-99, Francia, Febrero-2009.

---

U. Zaldívar Colado and S. Garbaya, “Virtual Assembly Environment Modelling”, ASME AFM World Conference on Innovative Virtual Reality (WINVR 09) CDROM ISBN: 978-0-7918-3841-9, ISBN: 978-0-7918-4337-6, doi:10.1115/WINVR2009-743, pp. 157-163, Francia, Febrero-2009.

---

Xiomara Penélope Zaldívar Colado, Ulises Zaldívar Colado, Raúl Carvajal Valdés, Juan Cayetano Niebla Zatarain, “Diseño de un laboratorio virtual de robótica como apoyo a la docencia en la Educación Superior”, XXIV Simposio Internacional de Computación en la Educación (SOMECE 2008), Universidad Veracruzana, Xalapa, Mexico. Noviembre, 2008.

---

U. Zaldívar-Colado, S. Garbaya and F. Merienne, "Dynamic Behaviour Modelling in Virtual Assembly Environment" (Poster), 2èmes Journées de L'association Française de Réalité Virtuelle, Augmentée, Mixte et d'Interaction 3D (AFRV); pp. 191, Marseille, France; Octubre, 2007.

---

S. Garbaya, U. Zaldívar Colado, V. Hugel and P. Blazevic. "Part-to-Part Interface in Virtual Assembly Mating Phase" (Poster), 1ères Journées de L'association Française de Réalité

---

---

Virtuelle, Augmentée, Mixte et d'Interaction 3D (AFRV); INRIA, Rocquencourt, France; Novembre 2006

---

U. Zaldívar Colado, S. Garbaya, V. Hugel and P. Blazevic. "Dynamic Operation Graph Generation for Assembly Sequence Planning in Virtual Environment" (Poster), 1ères Journées de L'association Française de Réalité Virtuelle, Augmentée, Mixte et d'Interaction 3D (AFRV); INRIA, Rocquencourt, France; Novembre 2006

---

U. Zaldívar Colado, S. Garbaya and P. Blazevic. "Spring-damper Model for Parts Mating in Virtual Assembly Environment", International Symposium On Robotics and Automation (IEEE-ISRA 2006), ISBN 970-769-070-4; pp. 587-593, Universidad Autónoma del Estado de Hidalgo, México, Agosto 2006

---

U. Zaldívar Colado, S. Garbaya and P. Blazevic. "Dynamic Liaison Graph Generation for Assembly Sequence Planning in Virtual Environment" (DEMO), 2nd Intuition International Workshop (Network Of Excellence On Virtual Reality And Virtual Environments Applications For Future Workspaces); Senlis, France. Novembre 2005

---

U. Zaldívar Colado, S. Garbaya and P. Blazevic. "Evaluation Study of Mechanical Assemblies Modelling in Virtual Environment", First International WORKSHOP on TELEROBOTICS and Augmented Reality for TELEOPERATION. ISBN: 84-7484-173-9; Polytechnic University of Madrid, Madrid, Spain, June 2005

---

J. M. Ibarra Zannatha, U. Zaldívar Colado, E. J. Iturbe Córdoba, J. López Trujillo, L. Montano Gella, J. Mínguez. "3D Mapping for Mobile Robots Using Interactive Virtual Worlds and Internet Teleoperation", 15th Triennial World Congress of the International Federation of Automatic Control, IFAC'02. ISBN: 008-044184X. Barcelona, España, 21–26, Julio 2002

---

Juan Manuel Ibarra Zannatha, Ulises Zaldívar Colado, Petra Wiederhold Grauert. "An Approach to Internet Robotics: Generation of Interactive Virtual Worlds and Internet Teleoperation". 1st International Conference on Information Technology in Mechatronics, ITM'01, ISBN: 975-518-171-7. Istanbul, Turkey. October 1th – 6th, 2001.

---

J.M. Ibarra, Ulises Zaldívar C., "Desarrollo de un Sistema de Teleoperación y Programación Automática para un Laboratorio Virtual de Robótica". Tercer Congreso Mexicano de Robótica, AMROB'01, Instituto Tecnológico de Estudios Superiores de Monterrey Campus Querétaro. Querétaro, México. Septiembre 2001.

---

J.M. Ibarra, Ulises Zaldívar C., "Mundos Virtuales Avanzados". Primer Simposium Internacional de Mecatrónica, Instituto Tecnológico de Saltillo. Saltillo, México. September 2001.

---

---

J. M. Ibarra Zannatha, U. Zaldívar Colado, “An Approach to Virtual Robotics: Virtual Worlds Generation and Internet Teleoperation”. Summer School “Images & Robotics”, Laboratorio Mixto Franco – Mexicano. Cuernavaca, Mexico, June, 2001.

---

Ulises Zaldívar C., “Uso de un Robot Virtual para Teleoperación de un Robot Industrial”. Congreso Internacional de Ciencias Computacionales CICC’2001, Tecnológico de Colima. Colima, México. March 2001.

---

Ulises Zaldívar C., Armando Flores I., David Araujo. “Diseño y Construcción de un Sistema Beowulf y Comparación contra una IBM SP2”. Evento Científico Internacional de Informática y Matemáticas INFOMAT ‘2000. Universidad de Cienfuegos, Cienfuegos, Cuba, November 2000.

---

J.M. Ibarra, Ulises Zaldívar C., “Virtual Robotics: A powerfull tool for tele-education”. WORKSHOP AAPR'200 Advances in Artificial perception and Robotics. Centro de Investigaciones Matemáticas (CIMAT) Guanajuato, México. October 2000.

---

J. M. Ibarra Zannatha, Ulises Zaldívar C., Luis M. Sastré L. “Hacia un Laboratorio Virtual de Robótica”. Symposium Internacional de Computación “Nuevas Aplicaciones e Innovaciones Tecnológicas en Computación”. Centro de Investigación en Computación del Instituto Politécnico Nacional (CIC-IPN), México, D.F. 12 al 14 de Noviembre 1997.

---

J. M. Ibarra Zannatha, Ulises Zaldívar C. “Programación Fuera de Línea y Simulación Gráfica del Robot Industrial Unimate S-103”. Conferencia Internacional CIMAF’ 97. La Habana, Cuba, March, 1997.

---

J. M. Ibarra Zannatha, Ulises Zaldívar C. “Programación Fuera de Línea y Simulación Gráfica del Robot Industrial Unimate S-103”. Memorias del Congreso Internacional de Computación, “El Liderazgo en Computación como Eje de la Competitividad Internacional”, Centro de Investigación en Computación del Instituto Politécnico Nacional (CIC-IPN), México, D.F. 21 al 23 de Octubre de 1996.

## **NACIONALES (CON COMITÉ DE SELECCIÓN)**

---

Xiomara Zaldívar Colado, Ulises Zaldívar C., Lucio Quirino Rodríguez, “Implementación de nuevas tecnologías que impactan en el aprendizaje: diseño de herramientas informáticas en apoyo a la docencia en la educación superior”. Primer Encuentro Institucional de Tutorías. Mazatlán, México. Noviembre 2008.

---

Eduardo Sánchez, Ulises Zaldivar, “Desarrollo de un Entorno Virtual para Simular un Sistema de Monitoreo Visual para el Ahorro de Energía de la Escuela de Informática

---

---

Mazatlán”, I Congreso Estatal de Informática y Ciencias de la Computación (CEICC 2004), México. Diciembre 2004.

---

Erika Valdez, Ulises Zaldivar, Xiomara P. Zaldivar, Anibal Zaldivar, “Biblioteca Virtual Distribuida”, I Congreso Estatal de Informática y Ciencias de la Computación (CEICC 2004), Mazatlán, México. Diciembre 2004.

---

Irving Wong, Ulises Zaldívar, Xiomara P. Zaldívar, Aníbal Zaldívar, “Desarrollo de un Sistema de Control Automatizado de Recursos en Línea como Apoyo a la Investigación”, I Congreso Estatal de Informática y Ciencias de la Computación (CEICC 2004), Mazatlán, México. Diciembre 2004.

---

Diego Murillo, Ulises Zaldivar, Luis H. Lavin, Anibal Zaldivar, Juan M. Ibarra, “Generación Automática de Mapas 3D Interactivos para Robots Móviles y su uso en la Planificación de Movimientos”, I Congreso Estatal de Informática y Ciencias de la Computación (CEICC 2004), Mazatlán, México. Diciembre 2004.

---

Germán Huerta, Rogelio García, Iván Hi, Fernando Lizárraga, Ulises Zaldívar, “Sistema de Audio y Video de Comunicación Remota para el Apoyo al Personal Administrativo”, I Congreso Estatal de Informática y Ciencias de la Computación (CEICC 2004), Mazatlán, México. Diciembre 2004.

---

Rogelio Estrada, Sergio A. Peña, Carmelo Tirado, Felipe de J. Vergara, Carlos E. Zurita, Ulises Zaldívar, “Construcción de un Cluster Beowulf”, I Congreso Estatal de Informática y Ciencias de la Computación (CEICC 2004), Mazatlán, México. Diciembre 2004.

---

Wendy A. Lizárraga, Elsa H. Arámburo, José L. Mojica, Rubén Sánchez, Jesús H. López, Ulises Zaldívar, “Biblioteca Electrónica”, I Congreso Estatal de Informática y Ciencias de la Computación (CEICC 2004), Mazatlán, México. Diciembre 2004.

---

Juan Manuel Ibarra Zannatha, Ulises Zaldívar Colado, Luis M. Sastré Leyva, “Robótica Virtual y Teleoperación de un Robot Industrial”. Reunión de Primavera de la Corporación Universitaria para el Desarrollo en Internet. Ciudad de México. Abril 2001.

---

Ulises Zaldívar C., Armando Flores I., David Araujo. “Diseño y Construcción de un Sistema Beowulf y Comparación contra una IBM SP2”. Memorias de la Sexta Conferencia de Ingeniería Eléctrica CIE-2000. México, D. F., 6-8 de septiembre del 2000, pp. 218-227.

---

J. M. Ibarra Zannatha, Ulises Zaldívar C., Luis M. Sastré L. “Hacia un Laboratorio Virtual de Robótica”. Memorias de la Quinta Conferencia de Ingeniería Eléctrica CIE-1999. México, D. F., 6-8 de septiembre de 1999.

---

J. M. Ibarra Zannatha, Ulises Zaldívar C. “Programación Fuera de Línea y Simulación Gráfica del Robot Industrial Unimate S-103”. Congreso Nacional de Robótica, CONAR’ 97. Instituto Tecnológico de la Laguna, Torreón Coahuila. Septiembre 1997.

## **NACIONALES (SIN COMITÉ DE SELECCIÓN)**

Ulises Zaldívar Colado. “ (Conferencia)”, Programa Estado de Sinaloa de la 19ª. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología, pp. , Biblioteca Central Unidad Regional Sur, U, Mazatlán, México, Octubre 2012.

Ulises Zaldívar Colado. “ (Conferencia)”, Programa Estado de Sinaloa de la 18ª. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología, pp. , Biblioteca Central Unidad Regional Sur, U, Mazatlán, México, Octubre 2011.

Ulises Zaldívar Colado. “Realidad Virtual y Robótica (Conferencia)”, Programa Estado de Sinaloa de la 17ª. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología, pp. 387, Biblioteca Central Unidad Regional Sur, U, Mazatlán, México, Octubre 2010.

Ulises Zaldívar Colado. “Realidad Virtual y Robótica (Conferencia)”, Programa Estado de Sinaloa de la 17ª. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología, pp. 388, Biblioteca Central Unidad Regional Sur, Universidad Autónoma de Sinaloa, Mazatlán, México, Octubre 2010.

Ulises Zaldívar Colado. “Técnica de interacción para la estabilización de robots virtuales con comportamiento dinámico (Conferencia grupo 1)”, Programa Estado de Sinaloa de la 16ª. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología, pp. 375, Facultad de Informática Mazatlán, Universidad Autónoma de Sinaloa, Mazatlán, México, Octubre 2009.

Ulises Zaldívar Colado. “Técnica de interacción para la estabilización de robots virtuales con comportamiento dinámico (Conferencia grupo 2)”, Programa Estado de Sinaloa de la 16ª. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología, pp. 375, Facultad de Informática Mazatlán, Universidad Autónoma de Sinaloa, Mazatlán, México, Octubre 2009.

Ulises Zaldívar Colado. “Criptografía (Conferencia)”, Maestría en Sistemas de Información Administrativa, Universidad de Occidente, Mazatlán, México, Octubre 2009.

Ulises Zaldívar Colado. “Interacción con la Realidad Virtual (Conferencia)”, Festejo del 16 Aniversario de la Facultad de Informática, Facultad de Informática Culiacán, Universidad Autónoma de Sinaloa, Culiacán, México, Septiembre 2008.

Ulises Zaldívar Colado. “Conferencia Magistral: Inmersión en la Realidad Virtual (Conferencia)”, Programa Estado de Sinaloa de la 15ª Semana Nacional de Ciencia y

---

Tecnología, pp. 213. Facultad de Informática Culiacán, Universidad Autónoma de Sinaloa, Culiacán, México, Octubre 2008.

---

Ulises Zaldívar Colado. “Dispositivos de Interacción para Realidad Virtual (Conferencia)”, Programa Estado de Sinaloa de la 15ª Semana Nacional de Ciencia y Tecnología, pp. 335. Facultad de Informática Mazatlán, Universidad Autónoma de Sinaloa, Mazatlán, México, Octubre 2008.

---

Melissa Ocampo Apodaca, Kathia Bramasco Rios, Ulises Zaldívar Colado. “Manipulación de objetos 3d utilizando el sistema Phantom omni™”(poster), 1er. Foro Universitario en Tecnologías Informáticas, Facultad de Informática, Universidad Autónoma de Sinaloa, Mazatlán, México, 4 y 5 de Diciembre 2008.

---

Julián Zaldivar Martínez, Ulises Zaldívar Colado. “Sistema de teleoperación de un Phantom omni™ virtual” (poster), 1er. Foro Universitario en Tecnologías Informáticas, Facultad de Informática, Universidad Autónoma de Sinaloa, Mazatlán, México, 4 y 5 de Diciembre 2008.

---

Diego Murillo Campos, Ulises Zaldívar Colado. “Generación automática de mapas 3d interactivos para robots móviles” (poster), 1er. Foro Universitario en Tecnologías Informáticas, Facultad de Informática, Universidad Autónoma de Sinaloa, Mazatlán, México, 4 y 5 de Diciembre 2008.

---

Ulises Zaldívar Colado. “Modelling Assembly simulation in Virtual Environment with Haptic Interface” (Conferencia). Invited Speaker. Facultad de Informática Mazatlán, Universidad Autónoma de Sinaloa. Mazatlán, Sinaloa, Septiembre 4 de 2006.

---

Ulises Zaldívar Colado. “Realidad Virtual” (Conferencia). 10ma. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología. Colegio Facultad de Informática. Mazatlán, Universidad Autónoma de Sinaloa, Sinaloa, Noviembre 2003.

---

Ulises Zaldívar Colado. “Realidad Virtual” (Conferencia). 9ª. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología. Colegio de Educación Profesional Técnica del Estado de Sinaloa – CONALEP. Mazatlán, Sinaloa, Octubre 2002.

---

Ulises Zaldívar Colado. “Creación de Mundos Virtuales Avanzados” (Conferencia). 9ª. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología. Escuela de Informática Culiacán. Culiacán, Sinaloa, Octubre 2002.

---

Ulises Zaldívar Colado. “Creación de Mundos Virtuales Avanzados” (Taller). 9ª. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología. Escuela de Informática Culiacán. Culiacán, Sinaloa, Octubre 2002.

---

---

Ulises Zaldívar Colado. “Robótica Virtual”. (Conferencia) 8va. Semana Nacional de Ciencia y Tecnología. Colegio de Educación Profesional Técnica del Estado de Sinaloa – CONALEP. Mazatlán, Sinaloa, Octubre 2001.

---

Ulises Zaldívar C., “Desarrollo de un Laboratorio de Robótica Virtual” (Conferencia). Séptima Semana Nacional de la Ciencia y Tecnología. Universidad Autónoma de Sinaloa. Octubre 2000.

---

Ulises Zaldívar Colado. “Verano con un Científico”. VII Semana Nacional de la Investigación Científica. Universidad Autónoma de Sinaloa, Mazatlán, Sinaloa. Abril, 1997.

---

Ulises Zaldívar Colado. “Robótica: Programación y Simulación” (Conferencia). IV Semana Nacional de la Ciencia y Tecnología. Universidad Autónoma de Sinaloa, Mazatlán Sinaloa. Octubre 1997.

---

J. M. Ibarra Zannatha, Ulises Zaldívar C., Luis M. Sastré L. “Hacia un Laboratorio Virtual de Robótica”. Segunda Semana de la Computación y Telecomunicaciones. Tecnológico de Estudios Superiores de Ecatepec, Edo. de México. 25 al 29 de Agosto de 1997.

---

J. M. Ibarra Zannatha, Ulises Zaldívar C., Luis M. Sastré L. “Robótica Virtual”. VII Congreso Nacional del VII Verano de la Investigación Científica “Encuentro de Talentos”. Pp. 58. Guanajuato, Guanajuato. Septiembre 1997.

---

J. M. Ibarra Zannatha, Ulises Zaldívar C. “Programación Fuera de Línea y Simulación Gráfica del Robot Industrial Unimate S-103”. Congreso Nacional del VI Verano de la Investigación Científica “Encuentro de Talentos”. Ciudad del Carmen, Campeche. 26 al 30 de Agosto de 1996.

---

## TESIS ASESORADAS

---

### Doctorado

---

Tesis	Universidad Autónoma de Durango – Doctorado en Educación	México, 2014
-------	---	--------------

---

Estudiante: Roberto Bernal Guadiana

Tesis: “Diseño de un laboratorio virtual de robótica como herramienta de apoyo al proceso de enseñanza algoritmia, a través de un enfoque constructorista, caso Facultad de Informática Culiacán”

Estado: Finalizado – Noviembre-2014

---

---

Tesis	Universidad Autónoma de Sinaloa – Doctorado en Ciencias de la Información	México, 2011
-------	--	--------------

---

Estudiante: Dora Aydée Rodríguez Vega

Tesis: “Teleoperación en Línea de Robot Humanoide mediante Sistema de Captura de Movimiento”.

Estado: En proceso

---

### Maestría

---

Tesis	Universidad Autónoma de Sinaloa	México, 2014-2015
-------	---------------------------------	-------------------

---

Estudiante: Silvestre Tamayo Serrano

Tesis: “Integración de un motor de modelado basado en física en realidad para la teleoperación de un humanoide real mediante movimientos naturales”

Estado: En proceso

---

Tesis	Universidad Autónoma de Sinaloa	México, 2014-2015
-------	---------------------------------	-------------------

---

Estudiante: Paul Tamayo Serrano

Tesis: “Integración de la Realidad Aumentada en el Proceso de Manipulación de Objetos para Ensamble Virtual”

Estado: En proceso

---

Tesis	Universidad de Occidente - Mazatlán	México, 2013
-------	-------------------------------------	--------------

---

Estudiante: Jorge Lizárraga Reyes.

Tesis: “Técnica de Interacción para el Agarrado y Manipulación de Objetos en Ensamble Virtual”

Estado: Finalizado – Noviembre 2013

---

Tesis	Universidad de Occidente - Mazatlán	México, 2011
-------	-------------------------------------	--------------

---

Estudiante: Diego Murillo Campos.

Tesis: “Desarrollo y evaluación de un prototipo de captura de movimientos para ensamble virtual”

Estado: En proceso

---

---

Tesis	Facultad de Informática Culiacán - UAS	México, 2009
-------	--	--------------

---

Estudiante: Rogelio Prieto Alvarado.  
Tesis: “Creación de un laboratorio virtual de robótica para el Centro de Investigación aplicada en Tecnologías de Información y Comunicaciones (CIATIC-UAS)”.  
Estado: Suspendido

---

Tesis	Facultad de Informática Mazatlán - UAS	México, 2004
-------	--	--------------

---

Estudiante: Diego Murillo Campos.  
Tesis: “Generación Automática de Mapas 3D Interactivos para Robots Móviles y su uso en la Planificación de Movimientos”.  
Estado: Suspendido

---

### Licenciatura

---

Prácticas profesionales	Facultad de Informática Mazatlán - UAS	México, 2008
-------------------------	--	--------------

---

Estudiantes: Melissa Ocampo Apodaca, Kathia Bramasco Ríos  
Director de proyecto de prácticas profesionales de la carrera de Licenciatura en Informática.  
Tema del Proyecto “Manipulación de objetos 3d utilizando el sistema Phantom omni™”  
Estado: Terminado

---

Tesis/Memoria de Licenciatura	Facultad de Informática Mazatlán - UAS	México, 2008
-------------------------------	--	--------------

---

Estudiante: Julián Zaldívar Martínez.  
Director de proyecto final de la carrera de Licenciatura en Informática. Dicho proyecto es el requisito final para obtener el grado en la Facultad.  
Tema del Proyecto “Sistema de teleoperación de un Phantom omni™ virtual”  
Estado: Terminado

---



---

Estancia de  
Investigación

Laboratoire de Robotique de Versailles

Francia, 2005

---

Estudiante: Karima BENALI.

Co-Director de proyecto final de la carrera de Ingénieur de la pasante Karima BENALI.  
Requisito final para obtener el grado de Ingeniero de la Faculté d'Orsay (FIUPSO), Francia

Tema del Proyecto "Developpement de Techniques d'interaction pour la génération de  
texte avec gants de type PINH GLOVE"

Estado: Terminado

---

Tesis/Memoria de  
Licenciatura

Facultad de Informática Mazatlán - UAS

México, 2005

---

Estudiantes: Rogelio García Zatarain, Ivan Hi Rivera, Germán Huerta López

Director de proyecto final de la carrera de Ingeniero en Sistemas Computacionales. Dicho  
proyecto es el requisito final para obtener el grado de Ingeniero en esa Facultad.

Tema del Proyecto "Sistema de Audio y Video de Comunicación Remota para el Apoyo al  
Personal Administrativo"

Estado: Terminado

---

Tesis/Memoria de  
Licenciatura

Facultad de Informática Mazatlán - UAS

México, 2004

---

Estudiante: Eduardo Sánchez Osuna.

Director de proyecto final de la carrera de Ingeniero en Sistemas Computacionales. Dicho  
proyecto es el requisito final para obtener el grado de Ingeniero en esa Facultad.

Tema del Proyecto "Sistema de Audio y Video de Comunicación Remota para el Apoyo al  
Personal Administrativo"

Estado: Terminado

---

## PROYECTOS DE INVESTIGACIÓN

---

Proyecto de Investigación PEI-CONACYT/220426 México, 2015  
“IMOC Desarrollo de un centro de operaciones para gestión de infraestructura en cuarto críticos”

Responsable Técnico del Proyecto

---

Proyecto de Investigación PEI-CONACYT/212559 México, 2014  
“Desarrollo web de un punto de venta para el sector salud y creación de aplicaciones móviles satélites“

Responsable Técnico del Proyecto

---

Proyecto de Investigación PROFAPI2014/235 México, 2014-2015  
“Captura de Movimientos para el Modelado Dinámico y Teleoperación de un Robot Humanoide mediante ZMP”

Responsable del Proyecto

---

Proyecto de Investigación PROFAPI2014/234 México, 2014-2015  
“Estrategia lúdica apoyada en la robótica educativa para el aprendizaje de matemáticas básicas en carreras de informática y afines”

Colaborador del Proyecto

---

Proyecto de Investigación PROFAPI2013/211 México, 2013-2014  
“Captura de Movimientos para el Modelado Dinámico y Teleoperación de un Robot Humanoide”

Responsable del Proyecto

---

Proyecto de Investigación PROFAPI2013/209 México, 2013-2014  
“Implementación de una propuesta para el aprendizaje de programación de cómputo móvil en multiplataformas mediante la teleoperación de robots humanoides en carreras de informática y afines en la educación superior”

Colaborador del Proyecto

---

---

Proyecto de Investigación PROFAPI2012/189

México, 2012-2013

“Estrategias para el aprendizaje de la programación mediante la teleoperación de robots humanoides por medio de un dispositivo de cómputo móvil en carreras de informática y afines en la educación superior”

Colaborador del Proyecto

---

Estancia Posdoctoral – LISV-UVSQ

Francia, 2011-2012

“Técnicas Avanzadas de Interacción para la Planificación de Ensamble con Realidad Virtual”

Supervisor: Dr. Samir Garbaya

---

Estancia de Investigación - CINEVESTAV - IPN

México, 2011

“Telemanipulación Bilateral Híbrida de Objetos Elásticos”

Responsables del proyecto: Dr. Juan Manuel Ibarra Zannatha y Ulises Zaldívar Colado

---

Investigación Doctoral - Laboratoire de Robotique de Versailles

Francia, 2004-2008

“Planification d’assemblage en environnement virtuel”

Supervisor: Prof. Pierre BLAZEVIC, Dr. Samir Garbaya

---

Estancia de Investigación - CINEVESTAV - IPN

México, 2004

“Proyecto WALK: Desarrollo de un simulador de control de un robot hexápodo”

Supervisor: Dr. Juan Manuel Ibarra Zannatha

---

Estancia de Colaboración - CINEVESTAV – IPN

México, 2003

“Robótica Virtual y Multimedia”

Supervisor: Dr. Jorge Buenabad Chavez

---

Estancia de Investigación - CINEVESTAV - IPN

México, 2002

“Internet Robotics”

Supervisor: Dr. Juan Manuel Ibarra Zannatha

---

Estancia de Investigación - CPS – Universidad de Zaragoza

España, 2002

“Desarrollo de Interfaces de realidad Virtual para Monitoreo y Teleoperación de un robot móvil como apoyo a usuarios discapacitados utilizando Realidad Virtual”

---

Supervisores: Dr. Luís Montano Gella, Dr. Javier Mínguez

---

Estancia de Investigación - CPS – Universidad de Zaragoza España, 2001

“Monitoreo y Teleoperación de un robot móvil utilizando Realidad Virtual”

Supervisores: Dr. Luís Montano Gella, Dr. Javier Mínguez

---

Investigación de Maestría - CINVESTAV - IPN México, 1999-2001

“Teleoperación de robots asistida por realidad virtual”

Supervisor: Dr. Juan Manuel Ibarra Zannatha

---

Estancia de Investigación - CIC - IPN México, 1997

“Diseño de un prototipo para un Laboratorio de Robótica Virtual (LRV)”

Supervisor: Dr. Juan Manuel Ibarra Zannatha

---

Estancia de Investigación - CINVESTAV - IPN México, 1996

“Programación fuera de línea y simulación grafica de un robot industrial”

Supervisor: Dr. Juan Manuel Ibarra Zannatha

---

Estancia de Investigación – Centro de Cálculo – BUAP México, 1995

“Autómatas Celulares Lineales”

Supervisor: Dr. Harold V. McIntosh

## **PARTICIPACIÓN COMO JURADO**

---

Tesis de Doctorado Universidad de Durango – Culiacán 14 de Nov de 2014

---

“Diseño de un laboratorio virtual de robótica como herramienta de apoyo al proceso de enseñanza algorítmica, a través de un enfoque constructorista, caso Facultad de Informática Culiacán”

Estudiante: Roberto Bernal Guadiana

---

---

Tesis de Maestría

Universidad de Occidente – Mazatlán

6 de Nov de 2013

---

“Técnica de Interacción para el Agarrado y Manipulación de Objetos en Ensamble Virtual”

Estudiante: Jorge Lizárraga Reyes

---

Examen de  
Maestría (Tesina)

Universidad de Occidente – Mazatlán

08 de Marzo de  
2011

---

Miembro del jurado del Examen de Tesina del L.I. Diego Murillo Campos, estudiante de la Maestría en Sistemas de Información Administrativa, defendiendo la Tesina: **“Desarrollo y Evaluación de un prototipo de captura de movimientos para ensamble virtual”**

---

Examen de  
Maestría (Tesina)

Universidad de Occidente – Mazatlán

08 de Marzo de  
2011

---

Miembro del jurado del Examen de Tesina del Lic. Miguel Ángel Barrón Hernández, estudiante de la Maestría en Sistemas de Información Administrativa, defendiendo la Tesina: **“Propuesta de automatización del sistema de transporte público urbano de la ciudad de Mazatlán Sinaloa empleando tecnologías de información”**

---

Examen de  
Maestría (Tesina)

Universidad de Occidente – Mazatlán

08 de Marzo de  
2011

---

Miembro del jurado del Examen de Tesina del Miguel Arámburo González, estudiante de la Maestría en Sistemas de Información Administrativa, defendiendo la Tesina: **“Diseño de una guía turística virtual mediante la utilización de realidad aumentada”**

---

Examen de  
Maestría (Tesina)

Universidad de Occidente – Mazatlán

08 de Marzo de  
2011

---

Miembro del jurado del Examen de Tesina del Lic. Daniel Rincón Rubio, estudiante de la Maestría en Sistemas de Información Administrativa, defendiendo la Tesina: **“La competitividad de las PYMES apoyada con sistemas de información estratégicos”**

---

Examen de  
Maestría (Tesina)

Universidad de Occidente – Mazatlán

08 de Marzo de  
2011

---

Miembro del jurado del Examen de Tesina del Lic. Leopoldo de Jesús Ramón García, estudiante de la Maestría en Sistemas de Información Administrativa, defendiendo la Tesina: **“El uso de la Inmótica como una herramienta alternativa de modernización”**

---

Examen de  
Maestría (Tesina)

Universidad de Occidente – Mazatlán

08 de Marzo de  
2011

---

Miembro del jurado del Examen de Tesina del Lic. Rubén Alonso Ruelas Ríos, estudiante de la Maestría en Sistemas de Información Administrativa, defendiendo la Tesina: **“Análisis de clientes del área de servicio de Plasencia Mazatlán para el diseño de un Customer Relationship Management (CRM)”**

---

Examen de  
Maestría (Tesina)

Facultad de Informática Culiacán- UAS

03 de Marzo de  
2010

---

Miembro del jurado del Examen de Tesina del L.I. Rogelio Prieto Alvarado, estudiante de la Maestría en Informática Aplicada, defendiendo la Tesina: **“Creación de un laboratorio virtual de robótica para el Centro de Investigación aplicada en Tecnologías de Información y Comunicaciones (CIATIC-UAS)”**.

---

Tesis de Maestría

Facultad de Informática Culiacán- UAS

04 de Feb. de  
2010

---

Miembro (Presidente) del jurado del Examen de Grado del Sandra Luz Dévora, estudiante de la Maestría en Informática Aplicada, defendiendo la tesis: **“Desarrollo de algoritmos para el reconocimiento de patrones de interés para electrocardiogramas”**.

---

Examen de  
Maestría

Facultad de Informática Culiacán- UAS

28 de Agosto de  
2009

Miembro (Secretario) del jurado del Examen de Grado del LI Gerardo Gálvez, estudiante de la Maestría en Ciencias de la Computación, defendiendo la tesis: "Sistema de Calibración de Redes Hidráulicas para la Determinación y Cuantificación de Fugas y Apertura de Válvulas, Utilizando el Simulador MIRAP".

Examen de  
Maestría

Facultad de Informática Mazatlán - UAS

03 de Oct. de 2008

Miembro del jurado del Examen de Grado del ISC José Alfonso Aguilar Calderón, estudiante de la Maestría en Informática aplicada, defendiendo la tesis: "Herramientas para la especificación del espacio de interacción de agentes de la plataforma CAPNET".

Examen de  
Oposición

Dirección General de Recursos Humanos - UAS

23 de Sep. de  
2008

Sinodal en la materia de Computación I, en el concurso por oposición llevado a cabo para la Escuela Preparatoria Mazatlán, el día 23 de Septiembre de 2008, en convocatoria interna.

<b>IDIOMAS</b>	<b>COMPRENSIÓN</b>	<b>HABLADO</b>	<b>ESCRITO</b>
Español	Lengua materna		
Inglés	100%	100%	100%
Francés	100%	100%	100%
Evaluación IELTS 20/01/2007 6.1			

## DOCENCIA

### Docencia Nivel Doctorado

Año	Materia	Hrs.	Lugar
2015	Trabajo de Tesis VI	40	Doctorado en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa
2014	Trabajo de Tesis V	40	Doctorado en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa
2014	Trabajo de Tesis IV	40	Doctorado en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa
2013	Anteproyecto de Investigación Doctoral	40	Doctorado en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa
2013	Trabajo de Tesis III	40	Doctorado en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa
2013	Trabajo de Tesis II	40	Doctorado en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa
2012	Trabajo de Tesis I	40	Doctorado en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa

### Docencia Nivel Maestría

Año	Materia	Hrs.	Lugar
2015	Técnicas de Interacción para Realidad Virtual	40	Maestría en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa
2014	Modelado Geométrico 3D	40	Maestría en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa
2014	Trabajo de Tesis	40	Maestría en Ciencias de la Información

Universidad Autónoma de Sinaloa			
2013	Metodología de la Investigación	40	Maestría en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa
2012	Metodología de la Investigación	40	Maestría en Ciencias de la Información Universidad Autónoma de Sinaloa
2011	Sistemas Operativos	40	2do año Maestría en Sist. de Inf. Administrativa Universidad de Occidente - Mazatlán
2010	Redes entre Socios de Negocios	40	2º año Maestría en Sist. de Inf. Administrativa Universidad de Occidente - Mazatlán
2009	Métodos del Trabajo Científico	40	2do año - Maestría en Informática Aplicada Facultad de Informática Culiacán, UAS
2009	Programación Orientada a Objetos	20	Curso prop. - Maestría en Informática Aplicada Facultad de Informática Mazatlán, UAS
2004	Sistemas Operativos	40	2do año Maestría en Sist. de Inf. Administrativa Universidad de Occidente - Mazatlán
2003	Tópicos Avanzados de Programación	40	2º año Maestría en Sist. de Inf. Administrativa Universidad de Occidente - Mazatlán
2003	Tópicos Avanzados de Programación	40	2º año Maestría en Sistemas de información Universidad de Occidente - Mochis
2003	Redes de Comunicación	56	2º año Maestría en Ciencias de la Computación Facultad de Informática, UAS
2002	Paradigmas Modernos de Programación	56	2º año Maestría en Ciencias de la Computación Facultad de Informática, UAS

1997	Programación de Robots	10	Programa de Cursos de Extensión Académica – CIC-IPN
------	------------------------	----	---

### Docencia Nivel Licenciatura

Año	Materia	Hrs.	Lugar
2011	Software Base I	80	3er año Licenciatura en Informática (Grupo 1) Facultad de Informática, UAS
2011	Software Base I	80	3er año Licenciatura en Informática (Grupo 2) Facultad de Informática, UAS
2011	Matemáticas VI	80	3er año Licenciatura en Informática (Grupo 1) Facultad de Informática, UAS
2010	Programación e ingeniería de software III	80	2do año Licenciatura en Informática (Grupo 2) Facultad de Informática, UAS
2010	Software Base II	80	4to año Licenciatura en Informática (Grupo 1) Facultad de Informática, UAS
2010	Software Base II	80	4to año Licenciatura en Informática (Grupo 2) Facultad de Informática, UAS
2010	Programación e ingeniería de software III	80	2do año Licenciatura en Informática (Grupo 1) Facultad de Informática, UAS
2009	Programación e ingeniería de software III	80	2do año Licenciatura en Informática (Grupo 2) Facultad de Informática, UAS
2009	Programación e ingeniería de software III	80	2do año Licenciatura en Informática (Grupo 1) Facultad de Informática, UAS

2009	Programación e ingeniería de software IV	80	2do año Licenciatura en Informática (Grupo 2) Facultad de Informática, UAS
2009	Programación e ingeniería de software IV	80	2do año Licenciatura en Informática (Grupo 1) Facultad de Informática, UAS
2008	Programación e ingeniería de software III	80	2do año Licenciatura en Informática (Grupo 2) Facultad de Informática, UAS
2008	Programación e ingeniería de software III	80	2do año Licenciatura en Informática (Grupo 1) Facultad de Informática, UAS
2004	Tópicos Selectos II	80	4to año Ing. en Sist. Computacionales (grupo 2) Facultad de Informática, UAS
2004	Tópicos Selectos II	80	4to año Ing. Sist. Computacionales (grupo 1) Facultad de Informática, UAS
2003	Tópicos Selectos I	80	4to año Ing. en Sist. Computacionales Facultad de Informática, UAS
2003	Programación V	80	3er año Ingeniería en Sistemas Computacionales Facultad de Informática, UAS
2003	Programación IV	80	2º año Tronco Común - Informática Facultad de Informática, UAS

## PARTICIPACIÓN EN COMISIONES ACADÉMICAS Y ÓRGANOS COLEGIADOS

---

Miembro fundador de la Asociación Mexicana de Robótica e Industria A.C., desde 1997.

---

Miembro fundador de la Association Française de Réalité Virtuelle, desde 2006.

---

Miembro de la Sociedad Mexicana de Computación en la Educación, desde 2009.

---

Presidente de la Asociación Mexicana de Robótica e Industria A.C., Periodo 2014-2017.

---

Vicepresidente de la Asociación Mexicana de Robótica e Industria A.C., Periodo 2011-2014.

---

Secretario de la Asociación Mexicana de Robótica A.C., Periodo 2009-2011.

---

## PREMIOS Y DISTINCIONES

---

2014 Nombramiento como Presidente de la Asociación Mexicana de Robótica e Industria A.C. (AMRob), para el periodo 2011-2014

---

2014 Beca de estímulos al desempeño académico Nivel IV, otorgada por la Universidad Autónoma de Sinaloa para el periodo 2014-2015

---

2012 Beca de estímulos al desempeño académico Nivel IV, otorgada por la Universidad Autónoma de Sinaloa para el periodo 2012-2014

---

2011 Nombramiento como Vicepresidente de la Asociación Mexicana de Robótica e Industria A.C. (AMRob), para el periodo 2011-2014

---

2011 Beca CUMEX para estancia posdoctoral en el extranjero, Agosto 2011

---

2009 Nombramiento como Profesor Invitado del Programa de Maestría en Sistemas de Información Administrativa de la Universidad de Occidente, Octubre 2009

---

- 
- 2009 Nombramiento como Presidente del Comité Organizador del Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2010) de la Asociación Mexicana de Robótica A.C. a celebrarse en Mazatlán, Sinaloa en Noviembre de 2010.
- 
- 2009 Nombramiento como Secretario de la Asociación Mexicana de Robótica A.C. (AMRob), para el periodo 2009-2011
- 
- 2006 Cambio de Nivel por cumplir con el 100% de los créditos del programa de Doctorado.  
Plaza Anterior: TEC. ACAD. T.C. ASOC. C.  
Plaza Nueva: TEC. ACAD. T.C.TIT. A.
- 
- 2004 Beca para estudios de doctorado, auspiciada por el proyecto PERF-RV y otorgada por el Laboratorio de Robótica de Versalles a través de la instancia EGIDE – Francia
- 
- 2004 Beca PROMEP para estudios de posgrado de alta calidad en el extranjero. Duración 36 meses
- 
- 2004 Nombramiento como miembro del Consejo Académico de Posgrado del Programa de Posgrado en Ciencias de la Computación de la Facultad de Informática Mazatlán de la Universidad Autónoma de Sinaloa.
- 
- 2002 Beca del Programa de Cooperación Interuniversitaria AL. E. 2001, financiado por la Agencia Española de Cooperación Interuniversitaria (AECI) para estancia en España en el 2002
- 
- 2001 Beca Parti CYTED 2001, para estancia en España en el 2001
- 
- 1999 Beca Conacyt para estudios de Maestría
- 
- 1997 Becario AIC-Conacyt para participación en el programa del programa del VII Verano de la Investigación Científica. Estancia en el CIC-IPN bajo la asesoría del Dr. Juan Manuel Ibarra Zannatha
- 
- 1997 Beca Fundación Telmex para estudios de Licenciatura
- 
- 1996 Becario AIC-Conacyt para participación en el programa del programa del VI Verano de la Investigación Científica. Estancia en el CINVESTAV-IPN bajo la asesoría del Dr. Juan Manuel Ibarra Zannatha
-

---

1995 Becario AIC-Conacyt para participación en el programa del Verano de la Investigación Científica. Estancia en el Centro de Aplicación de Microcomputadoras de la Benemérita Universidad Autónoma de Puebla

---

2014 Presidente del Comité Organizador del XVI Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2014)

---

2011 Revisor de artículos para: ASME 2011 World Conference on Innovative Virtual Reality

---

2010 Presidente del Comité Organizador del XII Congreso Mexicano de Robótica (COMRob 2010)

---

## CURSOS RECIBIDOS

Base de Datos con Java	UAS/UNAM	26-28 de Marzo, 2003
------------------------	----------	----------------------

Duración: 20 Horas  
Profesor: Amparo López Gaona

Introd. a la Lógica y al Control Difusos	Cinvestav/Ingeniería Eléctrica	5-12 de Agosto, 1996
--	--------------------------------	----------------------

Duración: 12 Horas  
Profesor: Rodolfo Haber Haber

Robótica Industrial : Una Introducción	Centro Nacional de Cálculo - IPN	2-25 de Julio, 1997
--	----------------------------------	---------------------

Duración: 25 Horas  
Profesor: Juan Manuel Ibarra Zannatha

Instrumentación Virtual	Centro Nacional de Cálculo - IPN	7-11 de Julio, 1997
-------------------------	----------------------------------	---------------------

Duración: 10 Horas  
Profesor: Juan Manuel Ibarra Zannatha